

ประวัติ

1. ชื่อ-นามสกุล (ภาษาไทย) ว่าที่ ร.ต.พิชิตพล โชติกุลนันท์
ชื่อ-นามสกุล (ภาษาอังกฤษ) Acting Sub LT.Phichitphon Chotikunnan

3. ตำแหน่งปัจจุบัน อาจารย์ประจำวิทยาลัยวิศวกรรมชีวการแพทย์

4. หน่วยงานและที่อยู่ติดต่อ

หน่วยงานต้นสังกัด วิทยาลัยวิศวกรรมชีวการแพทย์ มหาวิทยาลัยรังสิต
สถานที่ติดต่อ วิทยาลัยวิศวกรรมชีวการแพทย์ มหาวิทยาลัยรังสิต
เลขที่ 52/347 หมู่บ้านเมืองเอก ถ.พหลโยธิน ต.หลักหก อ.เมือง จ.ปทุมธานี 12000
โทรศัพท์ 029972200 ต่อ 1011
โทรสาร 029972200 ต่อ 1408
โทรศัพท์เคลื่อนที่ 089 -0050669
E-mail: Phichitphon.c@rsu.ac.th / Opor_pupa@hotmail.com



5. ประวัติการศึกษา สถาบันการศึกษา สาขาวิชา

คุณวุฒิ

- 2018 [กำลังศึกษา] วศ.ด. สาขาวิชาเทคโนโลยีวิศวกรรมไฟฟ้าและสารสนเทศ (วศ.ระบบควบคุม และเครื่องมือวัด)
มหาวิทยาลัยเทคโนโลยีพระจอมเกล้าธนบุรี
2015 วศ.ม. วิศวกรรมไฟฟ้า (วศ.ระบบควบคุม และเครื่องมือวัด)
มหาวิทยาลัยเทคโนโลยีพระจอมเกล้าธนบุรี

International Journal

International Journal with ISI impact factor of 0.537

Chotikunnan, P. and Panomruttanarug, B., 2015, The Application of Fuzzy Logic Control to Balance a Wheelchair, Journal of Control Engineering and Applied Informatics, Vol 18, No 3 (2016).

International Conference

Panomruttanarug, B. and Chotikunnan, P., 2014, Self-Balancing iBOT-Like Wheelchair Based on Type-1 and Interval Type-2 Fuzzy Control, 11th International Conference on Electrical Engineering Electronics, Computer, Telecommunications and Information Technology (ECTI-CON).

2011 วศ.บ. วิศวกรรมเมคคาทรอนิกส์ สถาบันเทคโนโลยีปทุมวัน

6. สาขาวิชาการที่มีความชำนาญพิเศษ

สาขาความชำนาญ หุ่นยนต์ ระบบฝังตัว ระบบควบคุม

7. ประสบการณ์ที่เกี่ยวข้องกับการบริหารงานวิจัยทั้งภายในและภายนอกประเทศ

7.1 งานวิจัยที่ได้รับการตีพิมพ์

International Journal

Thai-Journal Impact Factors (Impact Factor [TCI] 0.267)

N. Thongpance, T.Kaewgun, A. Wongkamhan, K. Roongprasert, Y. Pitteeraphab, A.Nirapai and P. Choitkunnan, 2017, Implementation of Defibrillator Calibrator for Working Standard, The International Journal on Applied Biomedical Engineering (IJABME), Vol.10, No.1, P 16-23(2017).

P. Chotikunnan, B. Panomruttanarug, N. Thongpance, M. Sangworasil and T. Matsuura, 2017, An Application of Fuzzy Logic Reinforcement Iterative Learning Control to Balance a Wheelchair, The International Journal on Applied Biomedical Engineering (IJABME), Vol.10, No.2, P 1-9(2017).

International Conference

Pititeeraphab, Y., Chokulranun, P., Thongpance, N. and Pintavirooj, Ch. 2016, ROBOT-ARM CONTROL SYSTEM USING LEAP MOTION CONTROLLER, BME-HUST 2016 International Conference on Bio-Medical Engineering.

Chotikunnan, P., Khumlue, S., Sangworasil, M., Matsuura, T., Polpratom, C., Janoudom, B., (2016, Desember). The application of series Kalman filter based on measurement angle. Paper presented at the meeting of the 2016 Biomedical Engineering International Conference (BMEiCON-2016), Laung Prabang, Laos.

Pititeeraphab, Y., Jusing, T., Chotikunnan, P., Thongpance, N., Lekdee, W., Teerasoradech, A., (2016, Desember). The effect of average filter for complementary filter and Kalman filter based on measurement angle. Paper presented at the meeting of the 2016 Biomedical Engineering International Conference (BMEiCON-2016), Laung Prabang, Laos.

Chotikunnan, R., Chotikunnan, P., Puttasakul, T., Sangworasil, M., Matsuura, T., and Thongpance, N., A Novel Technique for 3D Print to Create Organ 3D Model from Dicom File. RSU International Research Conference 2017, 2017.

Thongpance, N., Chotikunnan, P., Pata, S., Thongked, S., Sangworasil, M., Matsuura, T., Pititeeraphab, Y., Chotikunnan, R., and Dhamaraks, J., (2017, September). The Application of PID Control to Robotic Head. Paper presented at the meeting of the 2017 Biomedical Engineering International Conference (BMEiCON-2017), Hokkaido, Japan.

Chotikunnan, P., Matsuura, T., Thongpance, N., Sangworasil, M., Matsuura, Pluemchan, T., Wannarat P., and Teerasoradech, A., (2017, September). The Design and Construction of Surrounding Control System for The Rehabilitative Walker Using Mecanum Wheel. Paper presented at the meeting of the 2017 Biomedical Engineering International Conference (BMEiCON-2017), Hokkaido, Japan.

Chotikunnan, R., Sangworasil, M., Chotikunnan, P., Matsuura, T. and Thongpance, N., (2017, September). Electric Wheelchair Simulation from Unity 3D for Controller Test. Paper presented at the meeting of the 2017 Biomedical Engineering International Conference (BMEiCON-2017), Hokkaido, Japan.

Conference

Chotikunnan, P., Khumlue, S., Duangpim, P., Thongpance, N., Sangworasil, M., Matsuura, T., Chotikunnan, R. and Kacntanu, W., (2018, JUNE). A Design Of The Intelligent Wheelchair. The 10th Biomedical Engineering Conference (BMECON-2018), King Mongkut's University of Technology North Bangkok (KMUTNB), Thailand.

7.2 ประสบการณ์การทำงาน

2012-2015 Teaching Assistant, Control System and Instrumentation Engineering, King Mongkut's University of Technology Thonburi. (INC 151, INC 281, INC 351)

2011-2015 Control and Instrumentation Engineer, Bitrast Industrial Technology Research Company Limited.

2009-2015 Training 5 Day for Robot Programming, Samkhok School Pathumthani.

2016 R&D Embedded Applications, บริษัท เพรสซิเดียม อินสตรูमेंท์ส (ประเทศไทย) จำกัด.

2016-ปัจจุบัน อาจารย์ประจำคณะวิศวกรรมชีวการแพทย์, มหาวิทยาลัยรังสิต.

2018-ปัจจุบัน ที่ปรึกษาทางด้าน R&D บริษัท เอส.เอส.เมคคาทรอนิกส์ จำกัด (S.S.Mechatronics CO.,LTD.)

2018-ปัจจุบัน ที่ปรึกษาทางด้าน R&D บริษัท ออโต้ พาร์ท แมชชีน (Auto Part Machine Co.,Ltd)

7.3 โครงการวิจัย : ชื่อผลงาน ปีที่ตีพิมพ์ การเผยแพร่ และแหล่งทุน

โครงการวิจัย

- 2012-2015 [คณะทำงาน] (5.4624 ล้านบาท), “สำหรับระบบการจำลองการขับรถไฟและชุดทดสอบการทำงานของหัวรถจักร Alstom,” งานวิจัยภายใต้โครงการจัดตั้งสถาบันพัฒนาเทคโนโลยีระบบขนส่งทางรางแห่งชาติ สวทช. และได้รับงบประมาณจากสำนักงานคณะกรรมการวิจัยแห่งชาติ (วช.).
- 2012-2013 [คณะทำงาน] (~300 พันบาท), “พัฒนาเครื่องผลิตมะขามแก้ว,” สำนักงานปลัดกระทรวงวิทยาศาสตร์
- 2016-2017 [คณะทำงาน] (~210 พันบาท), “เครื่องเลื่อยกระดูกสำหรับการวินิจฉัยทางพยาธิวิทยา,” มหาวิทยาลัยรังสิต
- 2016-2018 [รองหัวหน้าโครงการ] (~1.319 ล้านบาท), “การออกแบบเก้าอี้รถเข็นไฟฟ้าที่สามารถปรับระดับความเอียงและรักษาสมดุลอัตโนมัติ,” สำนักงานคณะกรรมการวิจัยแห่งชาติ (วช.)
- 2017-2018 [รองหัวหน้าโครงการ] (~591 พันบาท), “การออกแบบเก้าอี้รถเข็นไฟฟ้าอัจฉริยะ,” สถาบันวิจัย มหาวิทยาลัยรังสิต
- 2017-2018 [หัวหน้าโครงการ] (~306 พันบาท), “การศึกษาออกแบบและสร้างอุปกรณ์ช่วยเดินพื้นฟูการหัดเดินอัจฉริยะอัตโนมัติ,” สถาบันวิจัย มหาวิทยาลัยรังสิต
- 2017-2018 [ที่ปรึกษาโครงการ] (~4.547 ล้านบาท), “การพัฒนาสื่อช่วยเพิ่มสมรรถนะผู้ที่มีความบกพร่องทางการได้ยินในการดำรงชีวิตประจำวันด้วยอุปกรณ์ประมวลผลผ่านระบบปฏิบัติการเอ็นทรอย,” กองทุนส่งเสริมและพัฒนาศึกษาสำหรับคนพิการ
- 2018-2019 [รองหัวหน้าโครงการ] (~175 พันบาท), “การศึกษาออกแบบ และสร้างอุปกรณ์ส่วนแขนของหุ่นยนต์โดยเลียนแบบการเคลื่อนที่ในส่วนแขนของมนุษย์,” สถาบันวิจัย มหาวิทยาลัยรังสิต
- 2018-2019 [คณะทำงาน] (~4.370 ล้านบาท), “โครงการขับเคลื่อนผลงานวิจัยด้านเครื่องมือแพทย์เพื่อสร้างมูลค่าเชิงพาณิชย์,” กรมส่งเสริมอุตสาหกรรม กระทรวงอุตสาหกรรม

7.4 การอบรม และเกียรติประวัติ

The Excellently of Research, “The Application of Fuzzy Logic Control to Balance a Wheelchair,” The 40th Anniversary of Graduate School of Srinakharinwirot University, 2014.

Background/Foreground and RTOS on Microcontroller, Advanced Technology Center for Manufacturing Advanced Technology, King Mongkut 's University of Technology Thonburi, 2013.

Promodel, Advanced Technology Center for Manufacturing Advanced Technology, King Mongkut 's University of Technology Thonburi, 2013.

Joint Workshop for Global Engineers in Asia 2014 Hosted by University Teknologi Malaysia, 2014.

Quality Youth Hall of the Year 2010, Foundation of Science and Technology Council of Thailand, 2010.

Host of Pre BME Camp [3 Day], Rangsit University, 2017-2018.

Host of Res BME Camp [4 Month], Rangsit University, 2017-2018.

Host of Sumo Robot Camp 1-12 [5 Day], Pathumwan Institute of Technology, 2008-2014.

การออกแบบ Medical Devices and Robotics ด้วยโปรแกรม Hyperwork พร้อม Workshop และ Case Study, 2016.

ให้บริการวิชาการ รพ.มิชชั่น,รพ.ป่าตอง, 2016.

จัดอบรมหลักสูตรการพัฒนานวัตกรรมเครื่องมือแพทย์ 4.0 สนับสนุนโดยกรมส่งเสริมอุตสาหกรรม, 2016.

การประชุมระดมสมองเพื่อจัดทำยุทธศาสตร์และแผนปฏิบัติการงานวิจัย เพื่อสร้างนวัตกรรมในการขับเคลื่อนนโยบายประเทศไทย ๔.๐ กลุ่มดิจิทัลและ Internet of Thing และกลุ่มหุ่นยนต์และระบบอัตโนมัติ, 2016.

รางวัลชนะเลิศ The Best Poster Award ในงาน RSU National &International Conference ในงาน 2017, การประกวดโปสเตอร์ และการนำผลงานวิจัยแบบ International Presentation ในกลุ่มคณะแพทยศาสตร์และวิทยาศาสตร์สุขภาพ, 2017.

รางวัลการแข่งขันการประกวดนวัตกรรม ระดับดี ชื่อโครงการวิจัยเรื่อง รถเข็นช่วยเดินที่สามารถเคลื่อนที่ได้รอบทิศทาง ในงาน Thailand research expo 2017 ผู้จัดประกวด สำนักงานคณะกรรมการวิจัยแห่งชาติ (วช.), 2017.

การอบรมหลักสูตรเทคนิคผู้ตรวจประเมิน Assessor ,สถาบันคุณวุฒิวิชาชีพ

การสัมมนา พัฒนาคณะ พัฒนาชาติ ด้วยระบบการรับรองสมรรถนะบุคคล ,สถาบันคุณวุฒิวิชาชีพ

การอบรม ความรู้เกี่ยวกับมาตรฐานข้อกำหนดทั่วไปสำหรับหน่วยรับรองบุคลากร ตามมาตรฐาน ISO/IEC 17024 ,สถาบันคุณวุฒิวิชาชีพ

รางวัล ชมเชย การประกวดแข่งขัน Medical Device Inno Awards 2018, ชื่อผลงาน รถเข็นไฟฟ้าเคลื่อนที่รอบทิศทางโดยใช้ล้อแมคคานัม, สถาบันพลาสติก, 2018.

รางวัล ความคิดสร้างสรรค์ การประกวดแข่งขัน Medical Device Inno Awards 2018, ชื่อผลงาน เครื่องสั่นปอดสลายเสมหะ, สถาบันพลาสติก, 2018.

รางวัล ชนะเลิศ การประกวดแข่งขัน Robot Technology for Ageing Care ในงาน MDA Congress, ชื่อผลงาน หุ่นยนต์รถเข็นช่วยเหลือผู้พิการ, สมาคมวิจัยวิศวกรรมชีวการแพทย์ไทย, 2018.

ทุนเพชรพระจอมเกล้าฯ ภูมิภาค, มหาวิทยาลัยเทคโนโลยีพระจอมเกล้าธนบุรี, 2018.